

# 农机推广鉴定获证产品有关检测信息

## 1. 产品照片及企业信息



(KM-503)型(电机式北斗农机自动驾驶仪)

企业名称：无锡卡尔曼导航技术有限公司

地 址：无锡市滨湖区绣溪路 50 号(K-PARK 商务中心 3 号楼  
15 楼东南)

邮政编码：214000

电 话：0510-83757502

传 真：0510-83757502

联 系 人：李涵

## 2. 主要技术规格

项 目		单位	设计值	
型号名称		/	KM-503 型电机式 北斗农机自动驾驶仪	
车载 计算机	内存	GB	1	
	硬盘	GB	16	
	操作系统及软件版本	/	Android5.1	
	显示分辨率	pixel	1280×800	
	接口信息	/	RS232/CAN	
	数据输入输出协议	/	以太网协议、CAN 口协议、串口协议	
卫星 接收机	接收机类型	/	UN237C	
	主板固件版本	/	V3.09	
	通道数	/	36	
	接收信号源	/	BDS、GPS、GLONASS、GALILEO	
	差分类型	/	单站 RTK/网络 RTK	
	数据更新率	Hz	10	
	接收天线	/	GPS500	
	集成组件	/	KM482	
转向控 制系统	角度传感器型号规格	/	RFC-4802-212-411-432	
	转动电机型号规格	/	DDSM6502-A	
	控制器主板固件版本	/	V3.09	
基站	信号 覆盖 范围	移动基站信 号覆盖范围	km	3~5
		固定基站信 号覆盖范围		15~30
	无线电发射设备频率	MHz	233	
	移动基站无线 电发射设备功率	W	5	
固定基站无线 电发射设备功率	25			

### 3. 安全性检验结果

序号	项 目	单位	合格指标	检验结果
1	安全要求	/	<p>自动驾驶系统的设计对可能产生危险和自动驾驶系统失灵（例如超速、意外偏离导向路径、随车控制装置失调或其它电压不稳或导向信号故障）应立即限制或停止其相关动作，使自动驾驶系统回到可控参数范围而不产生新的危险；自动驾驶系统失灵不应阻碍手动操作的使用。</p>	+
			<p>所有自动功能只应通过单独采用操作控制器进行操作。当自动驾驶系统关闭时，自动功能应自动恢复到手动控制状态或关闭状态。应使驾驶员在随时都可撤销自动功能，自动功能只准许由驾驶员重启。当使用手动控制功能时，导航功能的自动控制应自动解除。自动功能控制装置应明显表示出其用途。</p>	+
			<p>自动驾驶系统电器线路的连接应正确、可靠、无漏电。导线应捆扎成束，布置整齐，固定卡紧，接头牢固并有绝缘套。导线穿越孔洞时应设绝缘套管。液压管路及电器线路的布置应避免摩擦和接触发热部件。</p>	+
2	安全防护	/	<p>电器设备应具有过流、过压、电源瞬间变化和偶然极性反接的保护装置。</p>	+
			<p>电器接口应设置防静电装置。</p>	+
3	安全标志	/	<p>导航系统在开启时，显示器首页应有安全警示，其形式可以是听觉或视觉的，或两者组合的，与配套车辆使用时，应遵守车辆安全操作标志要求。</p>	+
4	安全信息	/	<p>使用说明书应给出或指出安全使用注意事项，应明确规定严禁在自动驾驶系统行驶过程中上下车、应明确标识出安全搬运电子部件的注意事项，包括 RTK 基站的安装与拆卸、应明确规定在自动驾驶状态时驾驶员应时刻观察前方障碍物并判断潜在危险禁止睡觉。自动驾驶系的使用说明书中应明确写出显示器中给出的听觉或视觉或两者组合的安全警示含义。</p>	+

#### 4. 适用性检验结果

序号	项 目	单 位	合格指标	检验结果
1	直线度精度	cm	$\leq 2.5$	+
2	衔接行间距精度	cm	$\leq 2.5$	+
3	基站信号覆盖范围	km	移动基站信号覆盖范围 $\geq 5$	+
			固定基站信号覆盖范围 $\geq 15$	+
4	适用性用户意见	/	调查结果为“好”、“中”的占比不小于80%	+

#### 5. 可靠性检验结果

序号	项 目	单 位	合格指标	检验结果
1	有效度	/	$\geq 98\%$	+
2	用户满意度	/	$\geq 80$ 分	+
3	故障情况	/	在生产查定和用户调查中均未发生严重故障、致命故障。	+